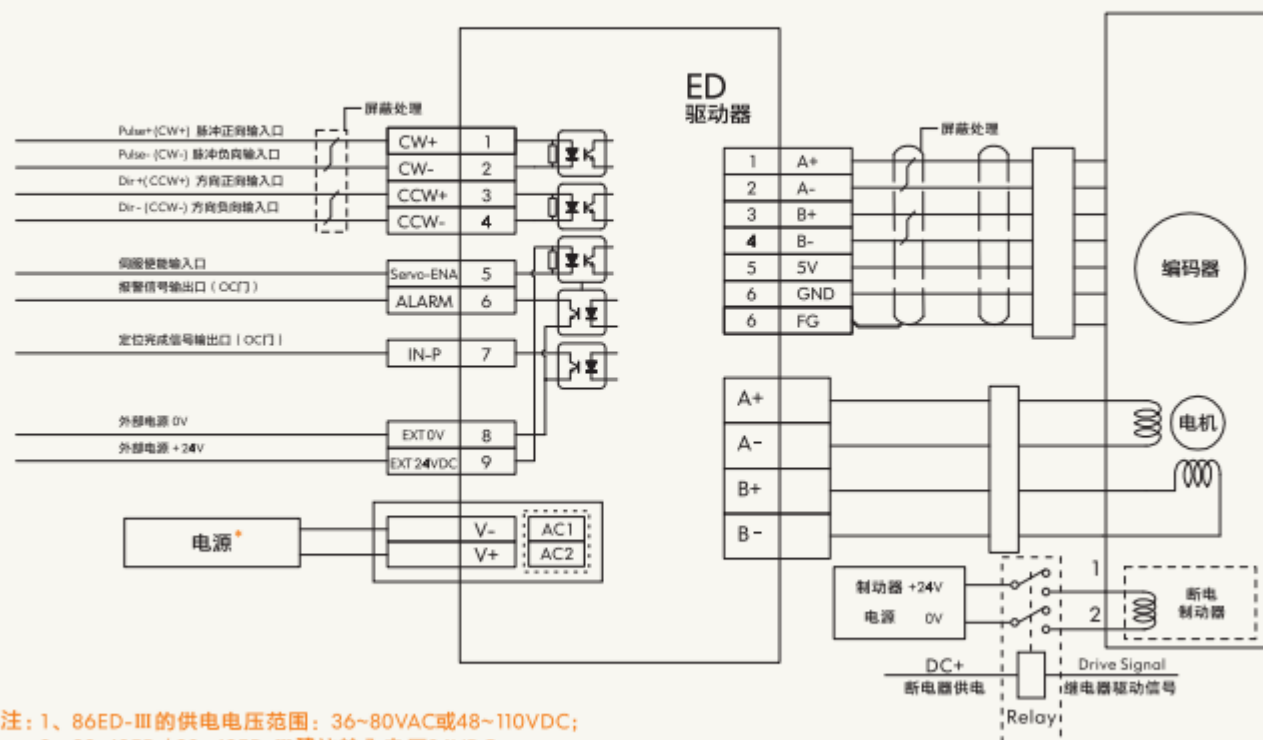


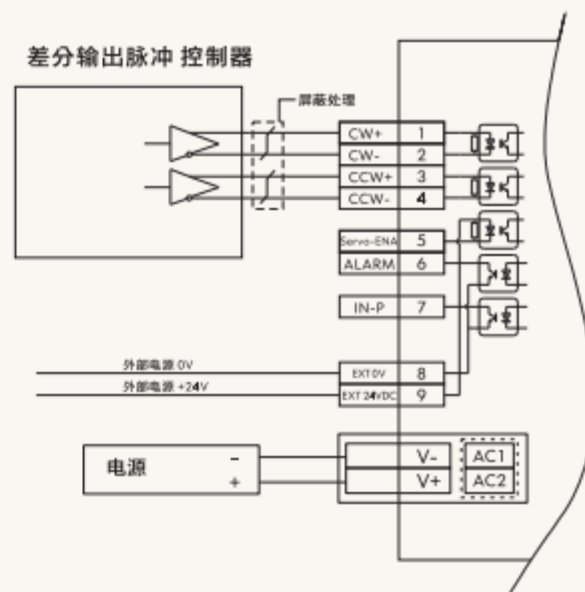
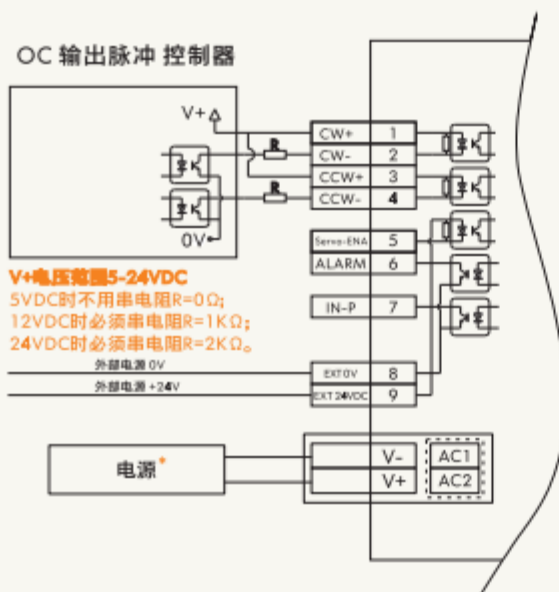
■ 接线总图



*注: 1、86ED-III 的供电电压范围: 36~80VAC或48~110VDC;
 2、28~42ED / 28~42ED-III 建议输入电压24VDC;
 3、57~86ED / 57~60ED-III 系列建议输入电压48VDC。

■ 配线图

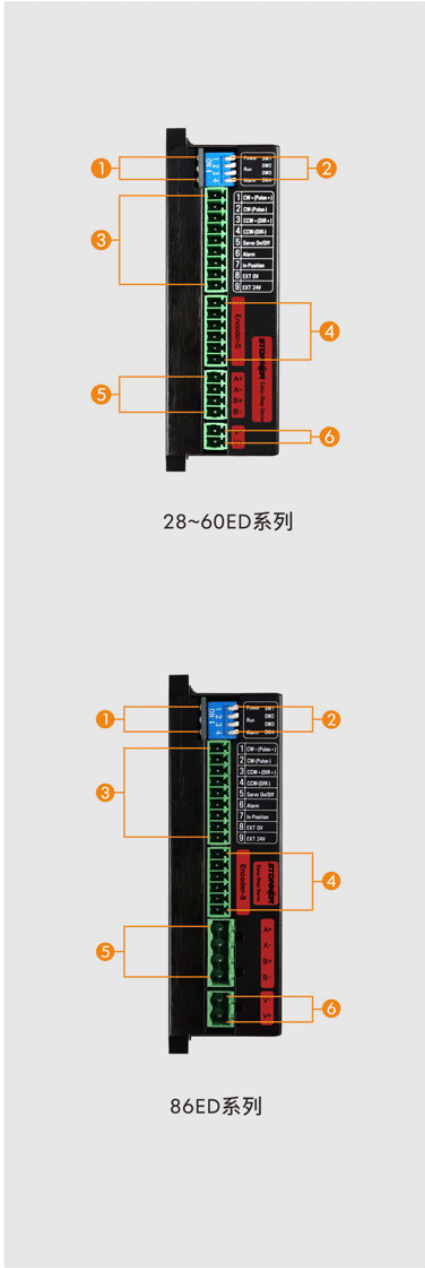
● 脉冲口接线定义



- *注：1、86ED-III的供电电压范围：36~80VAC或48~110VDC；
 2、28-42ED / 28~42ED-III建议输入电压24VDC；
 3、57~86ED / 57~60ED-III系列建议输入电压48VDC。

■ 驱动器正面部件名称

● 28~86ED系列



① 状态监视显示

LED显示

颜色	功能	亮灯条件
绿	电源显示	输入电源时
黄	伺服锁轴	电机锁轴时
红	报警显示	保护功能启动时

② 脉冲类型及电机每转脉冲个数的拨码开关设置

名称	SW1	脉冲类型
内容	0	双脉冲(正反转脉冲)
	1	单脉冲(脉冲+方向)

注：拨码开关：“ON”=1 “OFF”=0

名称	SW2	SW3	SW4	脉冲/转 (PPR)
内容	1	0	0	500
	0	1	0	1000
	1	1	0	1600
	0	0	1	2000
	1	0	1	3600
	0	1	1	5000
	1	1	1	6400
	0	0	0	10000

③ 控制I/O接口

接口	说明	备注
1	Pulse(CW+) 脉冲正向输入口	请采用0.15mm ² 以上的多芯双绞屏蔽电缆
2	Pulse(CW-) 脉冲负向输入口	
3	Dir+(CCW+) 方向正向输入口	
4	Dir- (CCW-) 方向负向输入口	
5	伺服锁轴输入口	
6	报警信号输出口 (OC门)	
7	定位完成信号输出口 (OC门)	
8	外部电源0V	
9	外部电源+24V	

④ 编码器接口

接口	说明	备注
A+	编码器A+输入口	请采用0.15mm ² 以上的6芯双绞屏蔽电缆
A-	编码器A-输入口	
B+	编码器B+输入口	
B-	编码器B-输入口	
5V	5VDC输出口(电机编码器电源+)	
0V	0VDC输出口(电机编码器电源-)	

⑤ 电机动力线接口

接口	说明	备注
A+	电机绕组A的正向驱动输出口	28~60ED系列建议采用0.5mm ² 以上的4芯电缆； 86ED系列建议采用0.75mm ² 以上的4芯电缆。
A-	电机绕组A的负向驱动输出口	
B+	电机绕组B的正向驱动输出口	
B-	电机绕组B的负向驱动输出口	

⑥ 电源输入接口

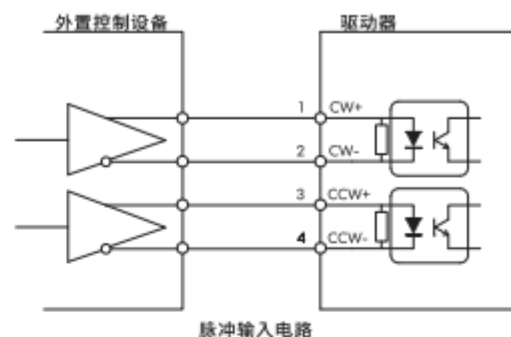
接口	说明	备注
V+	电源输入+，电源的电压范围是 $20\text{VDC} \leq V_s \leq 70\text{VDC}$	28~42ED系列建议输入电压24VDC； 57~86ED系列建议输入电压48VDC； 电压提升可提高动态力矩，故可酌情提升输入电压，但不可高于70VDC。
V-	电源输入-，电源参考地GND	



■ 控制接口详细说明

CW/CCW 脉冲输入口 (1~4)

脉冲输入口为单向光耦输入口，5V的脉冲信号。输入脉冲正负极不可反接，虽然反接不会造成驱动器损坏，但会导致驱动器内部CPU无法接收到脉冲信号，而使电机不转。驱动器脉冲输入口，可适应OC门输出接线方式，也可兼容线性差分输出方式。通过SW2-SW3-SW4参数设置，可以更改脉冲细分。通过更改SW1参数，可以切换CW/CCW(双脉冲工作方式)或PULSE/DIR(单脉冲工作方式)。

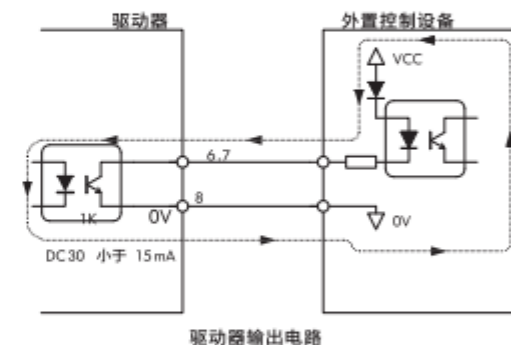


ALARM报警 (OC门) 输出口 (6, 8)

当驱动器自身检测到工作不正常时，不仅会显示报错，而且还会通过报警口(6脚)对外部电源地(8脚)作OC开路处理，直到驱动器重新上电，才能清除驱动器的报警状态，重新运行。报警信号在驱动器正常运行时为闭合状态，报警时为开路状态。

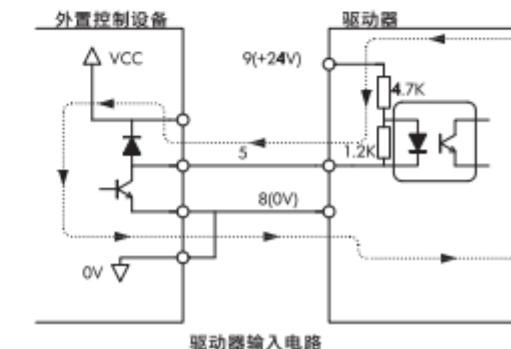
定位完成 (OC门) 输出口 (7, 8)

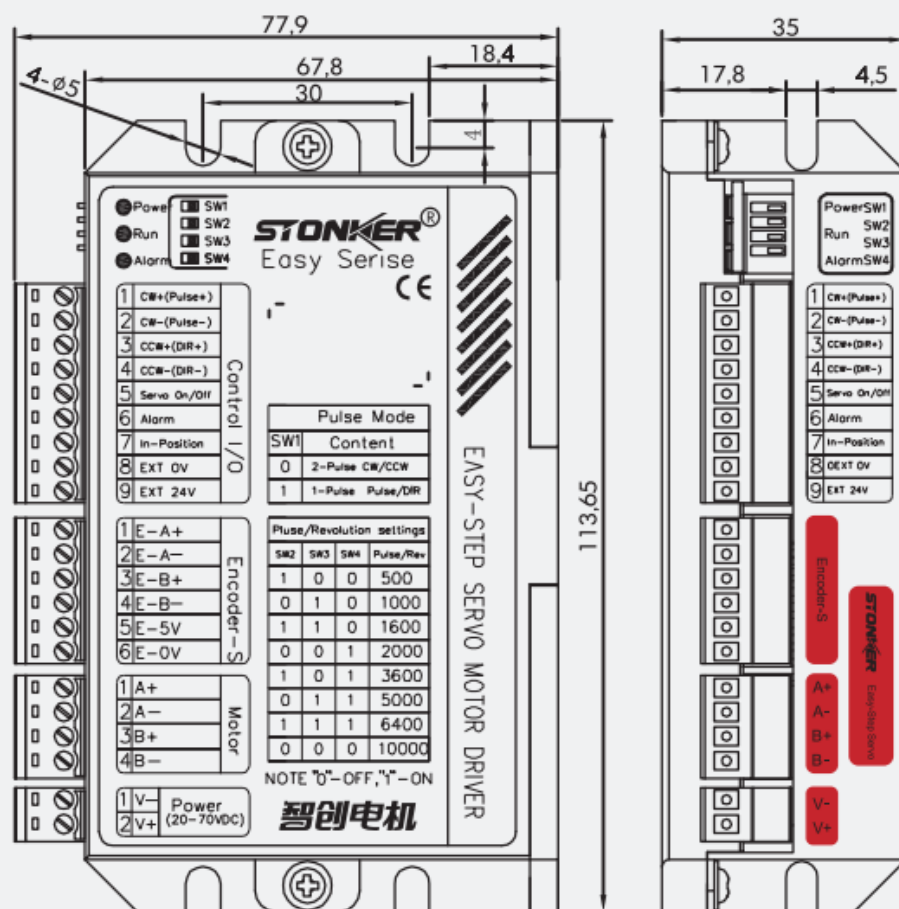
当驱动器根据所设置的定位模式，完成定位以后，便会通过定位完成口(7脚)对外部电源地(8脚)导通。



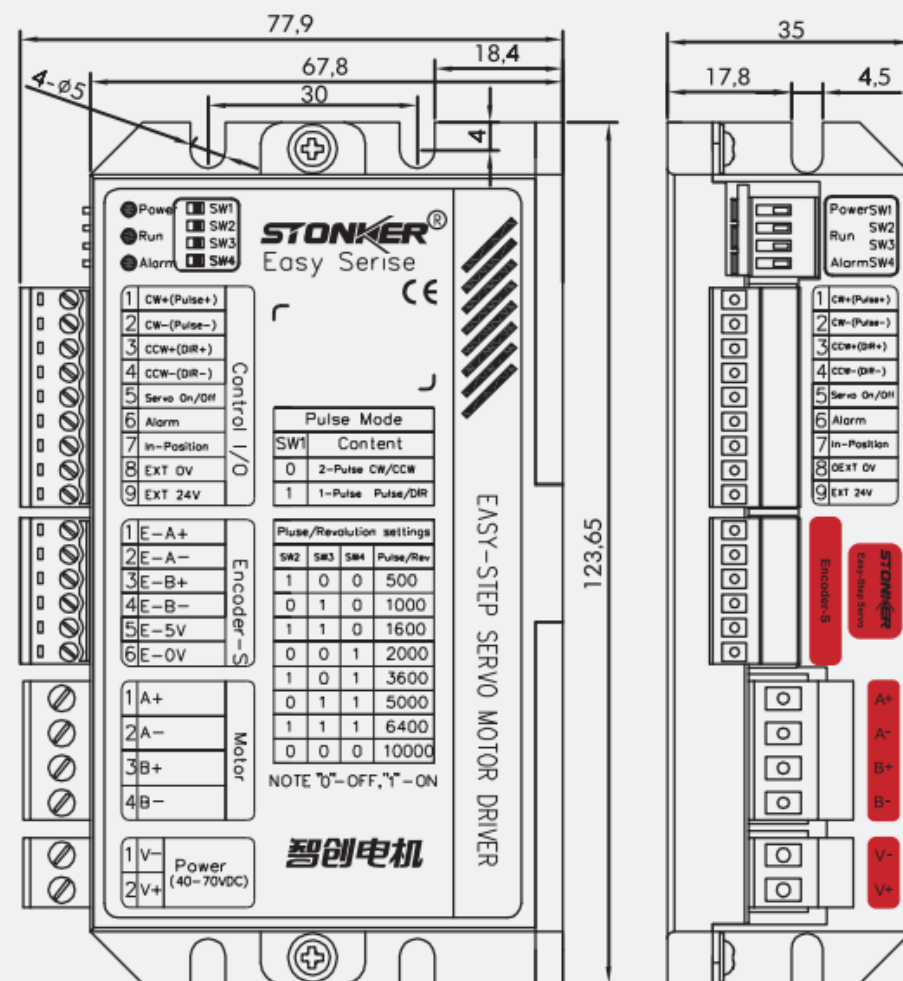
伺服锁轴 (光耦) 输入口 (5, 8)

若将(8脚、9脚)接上外部电源，将伺服关闭输入口(5脚)与外部电源地(8脚)短接导通，则伺服松轴，电机不再锁轴，以便可以人手推动于电机相连的负载。





28~60ED 系列



86ED 系列